



Programmation Système

Les IPC SYSTEM V

Université de Tours
Faculté des Sciences et Techniques
Antenne Universitaire de Blois

Licence Sciences et Technologies
Mention : Informatique
2^{ème} Année

Mohamed TAGHELIT
taghelit@univ-tours.fr



Les IPC SYSTEM V

Inter Process Communication (System V)

- Communications et synchronisations entre processus **locaux**
- Trois mécanismes
 - La mémoire partagée
 - Les files de messages
 - Les sémaphores

Caractéristiques Communes aux IPC

- Une table par mécanisme

une entrée → une instance

- Une clé numérique par entrée

- Un appel système `xxxget` par mécanisme

`xxx` → `shm` (mémoire partagée), `msg` (files de messages) ou `sem` (sémaphores)

- créer une nouvelle entrée
- retrouver une déjà existante
- retourne un descripteur

Cas de création

- `cle = IPC_PRIVATE`
- `IPC_CREAT` → `flags`
- `IPC_CREAT | IPC_EXCL` → `flags`

Structure Commune aux IPC

- Une structure commune

```
struct ipc_perm {
    ushort uid;           /* owner's user id */
    ushort gid;          /* owner's group id */
    ushort cuid;         /* creator's user id */
    ushort cgid;         /* creator's group id */
    ushort mode;         /* access modes */
    ushort seq;          /* slot usage sequence number */
    key_t key;           /* key */
};
```

Définitions Communes aux IPC

- Définitions communes

```
#define IPC_CREAT    0001000    /* create entry if key doesn't exist */
#define IPC_EXCL    0002000    /* fail if key exists */
#define IPC_NOWAIT  0004000    /* error if request must wait */

#define IPC_PRIVATE (key_t) 0   /* private key */

#define IPC_RMID    0          /* remove identifier */
#define IPC_SET     1          /* set options */
#define IPC_STAT    2          /* get options */
```

Composition d'une Clé

- Soumission d'une clé pour obtenir un descripteur d'IPC
- Composition d'une clé
 - Fixée par l'utilisateur
 - Déterminée par le système

```
key_t ftok(path, code);  
const char *path;  
int code;
```

path doit exister tant que des clés y sont associées.

```
[student]$ touch file  
[student]$ ls -i file  
263139 file  
[student]$ \rm file  
[student]$ touch titi  
[student]$ touch file  
[student]$ ls -i file  
267476 file  
[student]$
```

Les commandes Shell Associées

Deux commandes shell

- `ipcs`
 - liste des ressources actives ainsi que leurs caractéristiques

```
$ipcs
```

```
IPC          ID      KEY          MODE          OWNER          GROUP
```

```
Messages Queues:
```

```
q           0      0x00000000  --rw-----  root           root
```

```
Shared Memory:
```

```
m           3      0x41442041  --rw-rw-rw   root           root
```

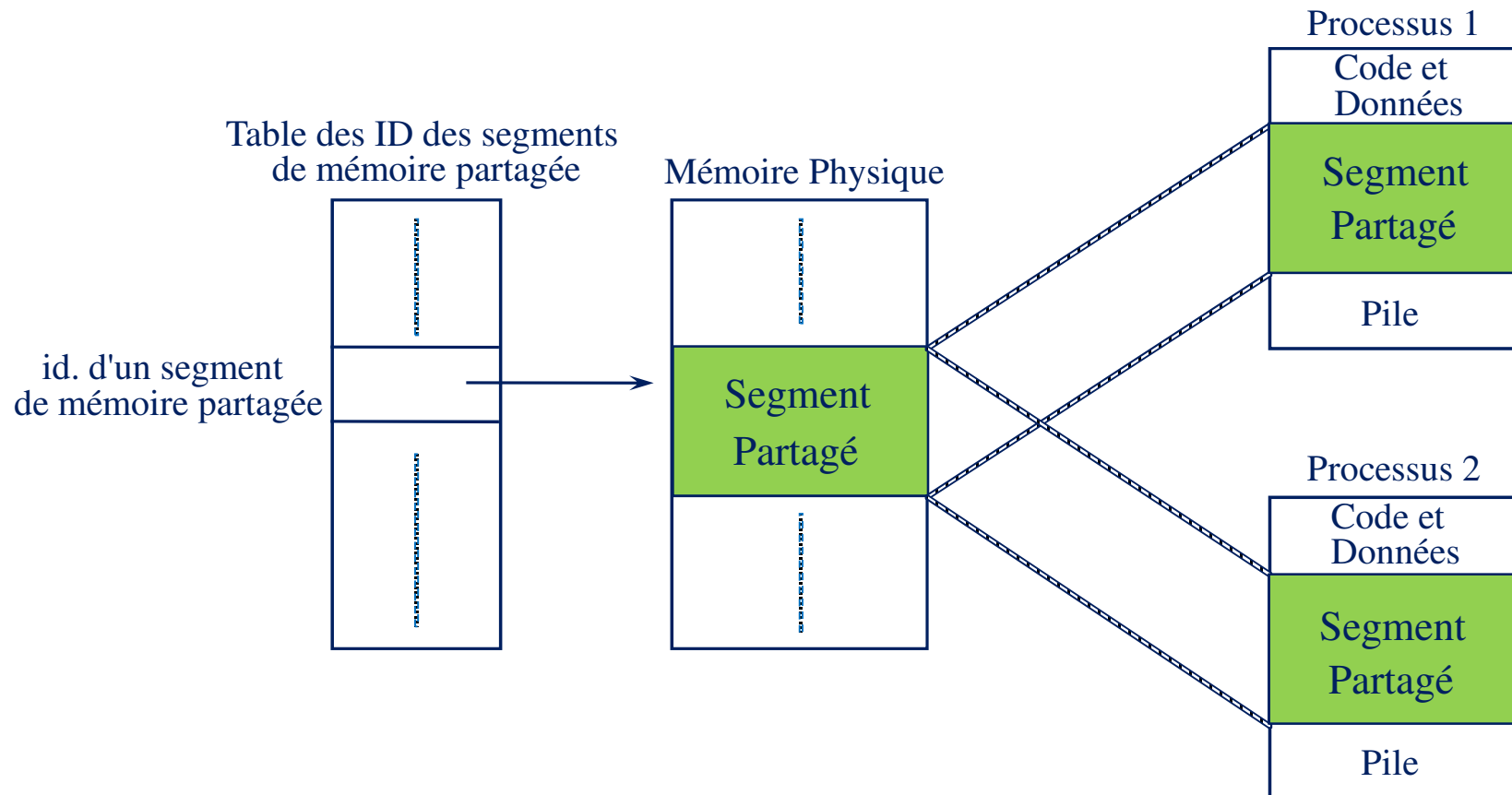
```
Semaphores:
```

```
s           1      0x4144314d  --rw-rw-rw-  root           root
```

- `ipcrm`
 - suppression des ressources

```
$ipcrm -q 0 -m 3 -S 0x4144314d
```

Segments de Mémoire Partagée



id. d'un segment de mémoire partagée

Zone mémoire attachée à un processus mais qui peut être accédée par d'autres processus

Création d'un Segment de Mémoire Partagée

- Création d'un nouveau segment ou recherche de l'identifiant d'un segment déjà existant

```
#include<sys/ipc.h>
```

```
#include<sys/shm.h>
```

```
int shmid = shmget(key_t cle, int taille, int flags);
```

- retourne un entier positif (identificateur de segment dans la table) en cas de succès et -1 sinon.
- Création si `cle = IPC_PRIVATE`
`IPC_CREAT → flags`
`IPC_CREAT | IPC_EXCL → flags`

Structure Associée

- La structure `shmid_ds`

```
struct shmid_ds {
    struct ipc_perm shm_perm;      /* operation permission struct */
    uint shm_segsz;                /* size of segment in bytes */
    ushort shm_lpid;              /* pid of last shmop */
    ushort shm_cpid;              /* pid of creator */
    ushort shm_nattch;            /* number of current attaches */
    time_t shm_atime;              /* last shmat time */
    time_t shm_dtime;              /* last shmdt time */
    time_t shm_ctime;              /* last change time */
};
```

Initialisations Associées à une Création

- Création d'une nouvelle entrée

- Initialisations

- `shm_perm.cuid` et `shm_perm.uid` ← uid effectif du processus appelant

- `shm_perm.cgid` et `shm_perm.gid` ← gid effectif du processus appelant

- `shm_perm.mode` ← 9 bits de poids faible de l'entier `flags`

- `shm_segsz` ← taille

- `shm_lpid`, `shm_nattch`, `shm_atime` et `shm_dtime` ← 0

- `shm_ctime` ← heure courante

- Création effective au premier attachement

Attachement et Détachement d'un Segment de Mémoire Partagée

- Attachement d'un segment

```
char *shmat(int shmid, char *adr, int flags);
```

- rend l'adresse à laquelle le segment a été attaché
- si premier attachement, alors allocation effective de l'espace mémoire correspondant
- si `adr = 0` → le système choisit l'adresse d'attachement
- possibilité d'attacher plus d'une fois un même segment par un processus
- `SHM_RDONLY` → `flags : SIGSEGV` en cas de tentative d'écriture

- Détachement d'un segment

```
int shmdt(char *virtadr);
```

- spécifier l'adresse et non pas l'identifiant
- rend 0 en cas de succès et -1 sinon



Autres Appels Système

Segments de mémoire partagée attachés à un processus après un appel à :

- `fork()`
 - Héritage des segments de mémoire partagée par le fils
- `exec()`
 - Tous les segments de mémoire partagée sont détachés (pas détruits)
- `exit()`
 - Tous les segments de mémoire partagée sont détachés (pas détruits)

Opérations de Contrôle sur les Segments de Mémoire Partagée

- Opérations de contrôle avec la primitive `shmctl()`

```
#include<sys/shm.h>
```

```
int shmctl(int shmid, int cmd, shm_id_ds *buf);
```

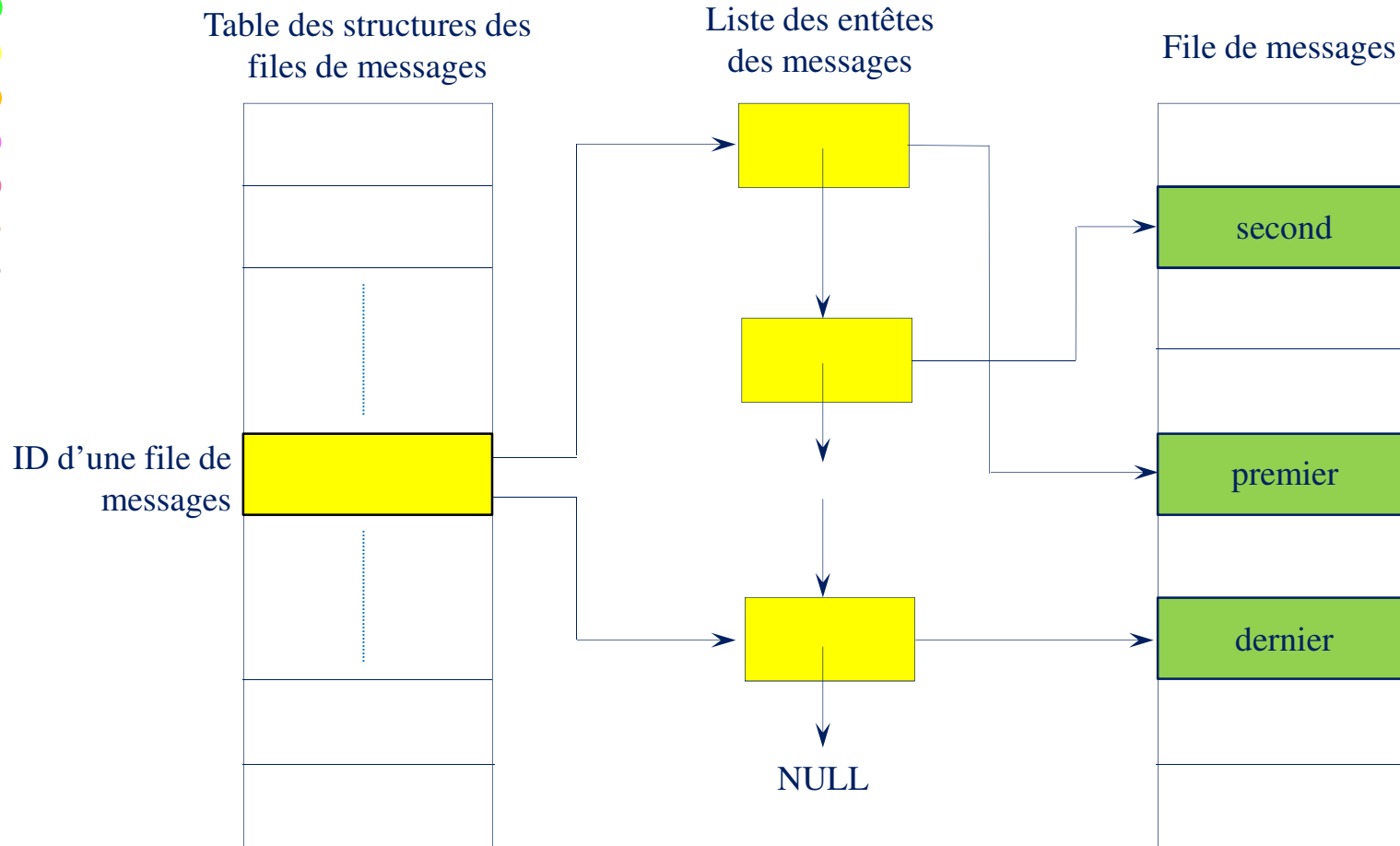
```
cmd → IPC_STAT  
→ IPC_SET  
    • shm_perm.uid  
    • shm_perm.gid  
    • shm_perm.mode  
→ IPC_RMID
```

Opérations permises uniquement si
uid effectif = super utilisateur
shm_perm.cuid
shm_perm.uid

Exemple

```
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
...
int shm_id; struct shmid_ds *buf; key_t cle;
int *p_int; char *adr_att;
int taille = 1024;
...
cle = ftok("mem_par", 'M');
shm_id = shmget(cle, taille, 0666 | IPC_CREAT);
adr_att = shmat(shm_id, 0, 0600);
...
p_int = (int *)adr_att;
for (i=0; i<128; i++) *p_int++ = i;
...
shmdt(adr_att);
shmctl(shm_id, IPC_RMID, buf);
...
```

Les Files de Messages



Structure de données des messages

Caractéristiques des Files de Messages

- Emission et réception de flots de données entre processus
- Identifiées par des entiers
- Spécification de l'identifiant, et non pas le processus, lors d'une émission/réception
- Politique FIFO
- Un message = Type (entier dont l'interprétation est laissée à l'utilisateur)
+ Donnée (chaîne de caractères de longueur quelconque)
- Connaissance + droits d'accès → droits d'émission/réception

Création d'une File de Messages

- Création d'une nouvelle file de messages ou recherche de l'identifiant d'une file déjà existante

```
#include<sys/ipc.h>
```

```
#include<sys/msg.h>
```

```
int msgid = msgget(key_t cle, int flags);
```

- retourne un entier positif (identifiant de la file de messages dans la table) en cas de succès et -1 sinon.
- Création si

```
cle = IPC_PRIVATE
```

```
IPC_CREAT → flags
```

```
IPC_CREAT | IPC_EXCL → flags
```

Structure Associée

- La structure `msqid_ds`

```
struct msqid_ds {  
    struct ipc_perm msg_perm;      /* operation permission struct */  
    struct msg      *msg_first;    /* ptr to first message on q */  
    struct msg      *msg_last;    /* ptr to last message on q */  
    ushort msg_cbytes;            /* current # of bytes on q */  
    ushort msg_qnum;             /* # of messages on q */  
    ushort msg_qbytes;          /* max # of bytes on q */  
    ushort msg_lspid;           /* pid of last msgsnd */  
    ushort msg_lrpid;           /* pid of last msgrcv */  
    time_t msg_stime;           /* last msgsnd time */  
    time_t msg_rtime;           /* last msgrcv time */  
    time_t msg_ctime;           /* last change time */  
};
```

Initialisations Associées à une Création

- Initialisations lors de la création d'une nouvelle entrée

- `msg_perm.cuid` et `msg_perm.uid` ← uid effectif du processus appelant
- `msg_perm.cgid` et `msg_perm.gid` ← gid effectif du processus appelant
- `msg_perm.mode` ← 9 bits de poids faible de l'entier `flags`
- `msg_qnum`, `msg_lspid`, `msg_lrpid`, `msg_stime` et
`msg_rtime` ← 0
- `msg_qbytes` ← taille maximale permise par le système
- `msg_ctime` ← heure courante

Émission d'un Message

- Primitive d'émission

```
#include<sys/msg.h>
    int msgsnd(int msgid, struct msgbuf *msg, int taille,
                int flags);
```

```
- struct msgbuf {
    long mtype;           /* définie dans msg.h */
    char mtext[1];       /* type du message */
                        /* texte du message */
};
```

Possibilité de redéfinir la structure `msgbuf` en fonction de ses besoins.

- bloquante par défaut,
- `mtype ≤ 0`, interdit en émission,
- retourne 0 en cas de succès et -1 sinon.

Propriétés d'une Émission

- Émission bloquante (défaut)
 - Si file pleine, le processus est suspendu jusqu'à :
 - extraction de messages de la file,
 - suppression du système de la file (retourne `-1` et `errno = EIDRM`),
 - réception d'un signal.
 - Sinon,
 - insertion du message et de son type dans la file,
 - incrémentation du nombre de messages de la file,
 - mise à jour de l'identifiant du dernier écrivain,
 - mise à jour de la date de dernière écriture.
- Émission non bloquante
 - Si file pleine et `IPC_NOWAIT` → `flags`,
 - le message n'est pas envoyé et
 - le processus reprend immédiatement la main.

Extraction d'un Message d'une File

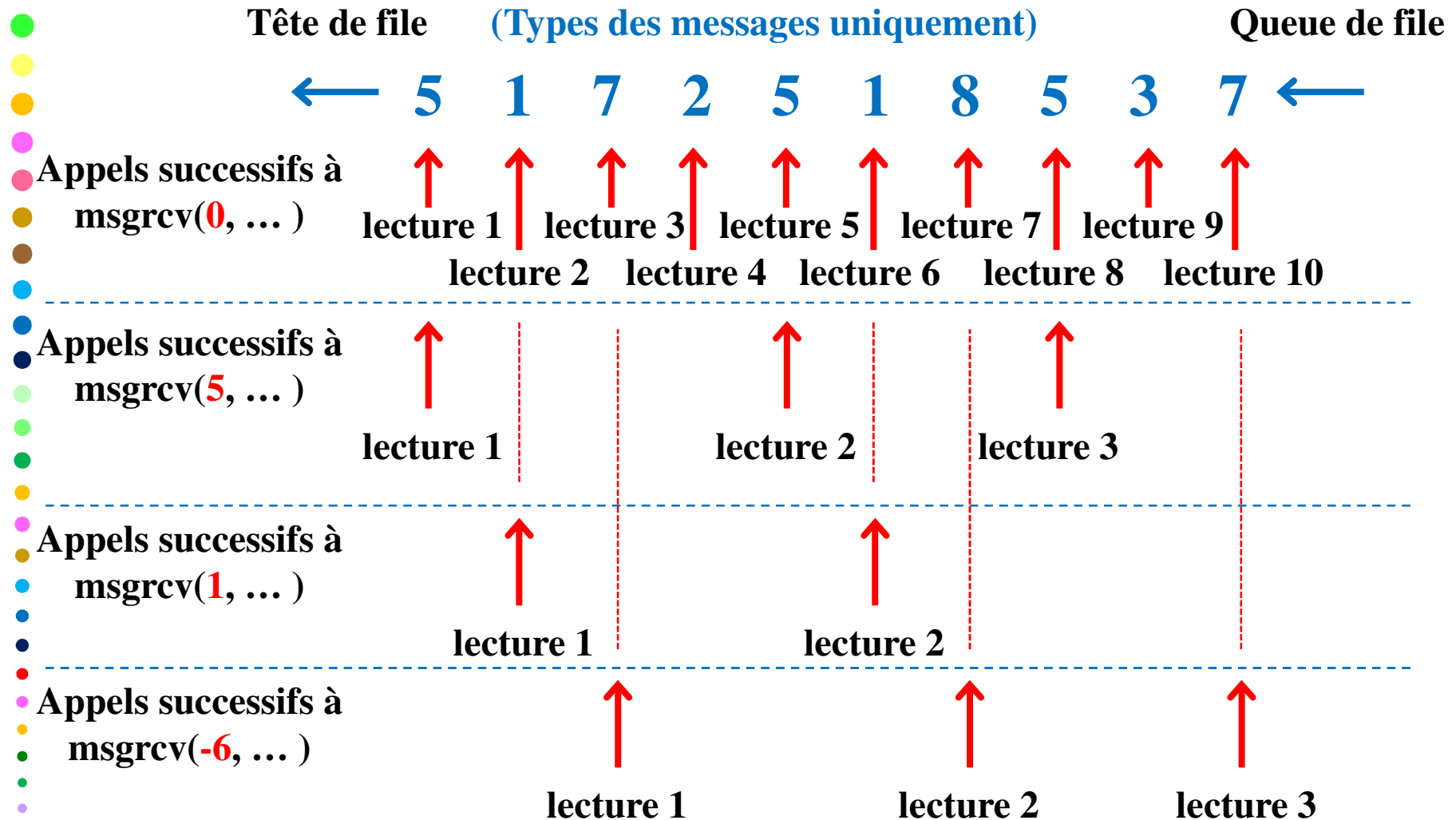
- Primitive de réception

```
#include<sys/msg.h>
```

```
int msgrcv(int msgid, struct msgbuf *msg, int taille,  
           long type, int flags);
```

- Extraction quelconque ou sélective,
type = 0 → le premier message de la file est extrait quel que soit son type,
type > 0 → le premier message du type désigné est extrait,
type < 0 → le premier message dont le type est supérieur à la valeur absolue
du type désigné est extrait
- bloquante par défaut,
- si `taille < taille du message`, le système retourne une erreur (`errno = E2BIG`) et le message reste dans la file. Si `MSG_NOERROR → flags`, le système tronque le message sans générer d'erreur mais le reste du texte est perdu.
- en cas de succès retourne le nombre de caractères dont est composé le texte du message et -1 sinon.

Exemples d'Extractions de Messages



Propriétés d'une Extraction

- Si aucun message ne répond aux conditions demandées :
 - $IPC_NOWAIT \not\subset flags$, alors le processus est suspendu jusqu'à :
 - arrivée d'un message satisfaisant les conditions demandées,
 - suppression du système de la file (retourne -1 et $errno = EIDRM$),
 - réception d'un signal.
 - $IPC_NOWAIT \subset flags$, alors :
 - le processus reprend immédiatement la main,
 - retourne -1 et $errno = ENOMSG$.
- Sinon,
 - extraction effective du message de la file,
 - décrémentation du nombre de messages de la file,
 - mise à jour de l'identifiant du dernier lecteur,
 - mise à jour de la date de dernière lecture.

Contrôle de l'État d'une File

- Opérations de contrôle avec la primitive `msgctl()`

```
#include<sys/msg.h>
```

```
int msgctl(int msgid, int cmd, msqid_ds *buf);
```

- consultation, modification des caractéristiques et suppression d'une file

```
cmd → IPC_STAT
```

```
→ IPC_SET
```

- `msg_perm.uid`
- `msg_perm.gid`
- `msg_perm.mode`
- `msg_qbytes`

```
→ IPC_RMID
```

Opérations permises uniquement si
`uid effectif = super utilisateur`
`shm_perm.cuid`
`shm_perm.uid`

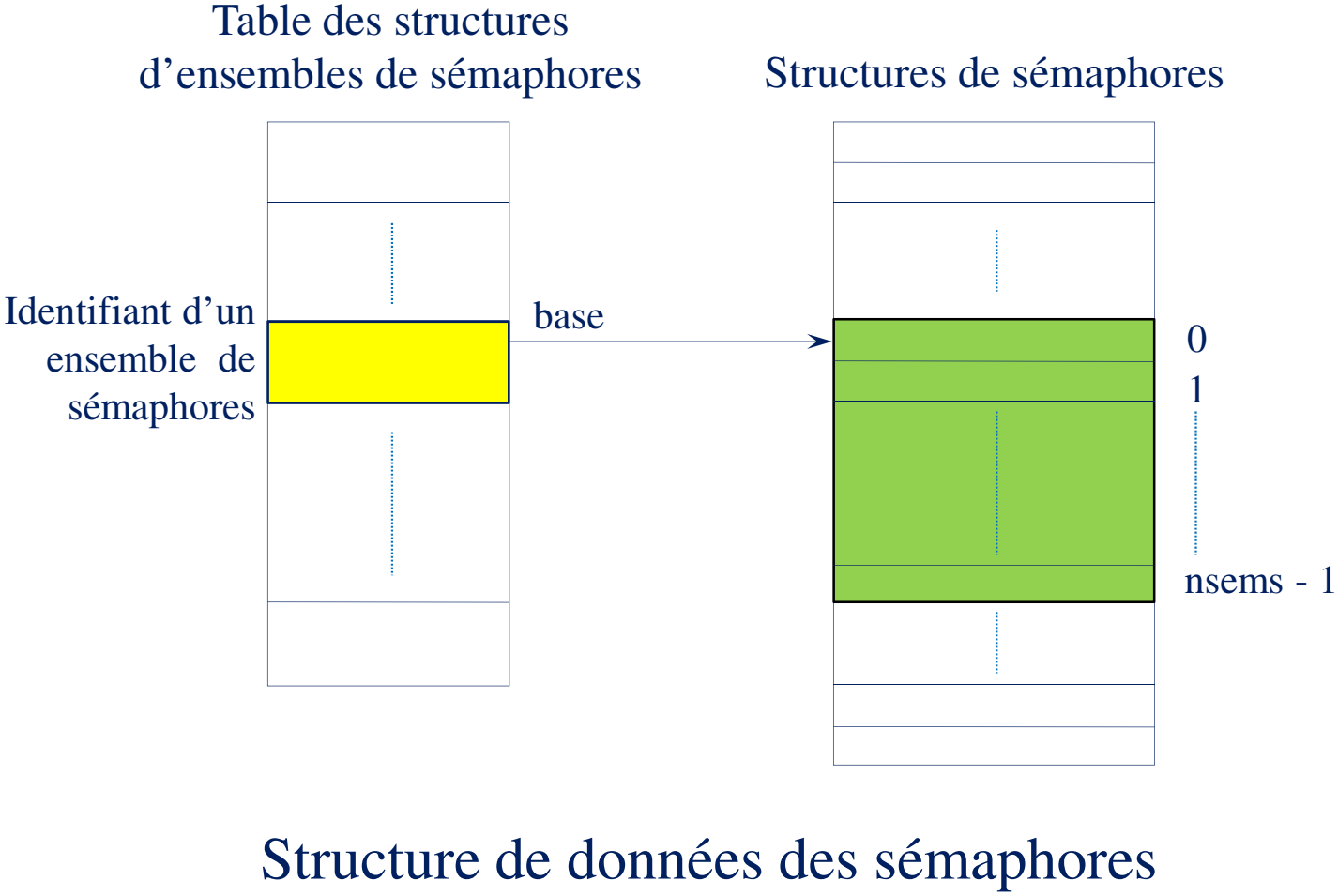
Modification `msg_qbytes` → root

- retourne 0 en cas de succès et -1 sinon

Exemple

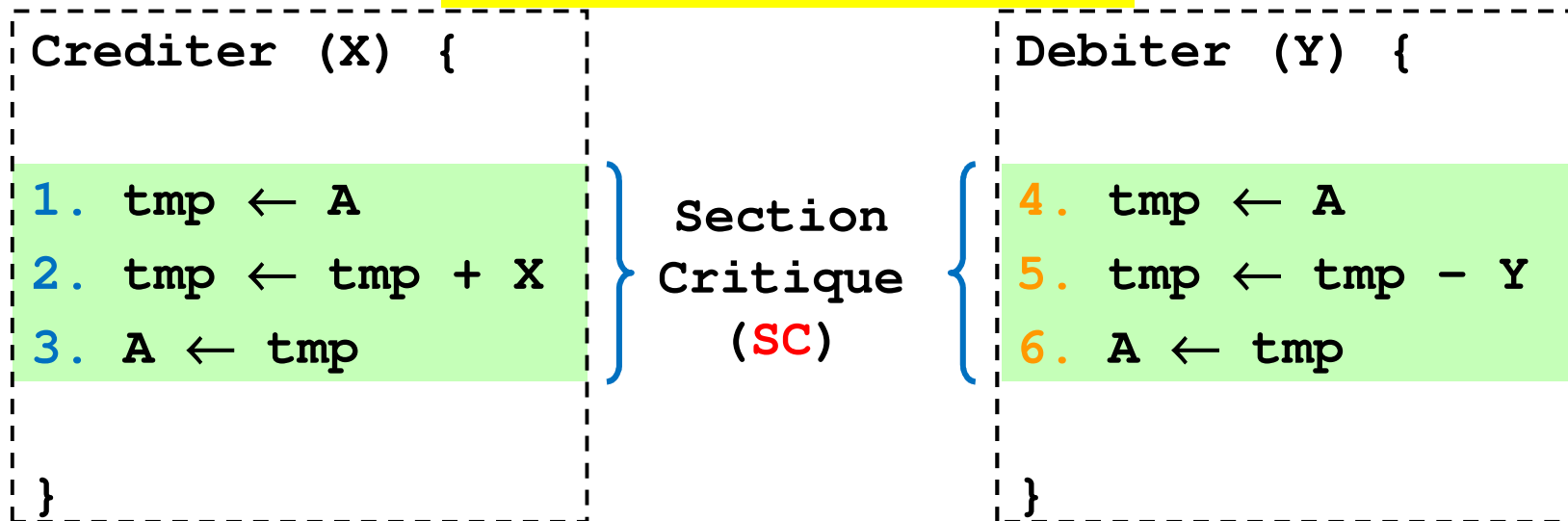
```
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/msg.h>
...
int msg_id; struct msqid_ds *buf; key_t cle;
struct message { long type;
                 char texte[128]; } msg;
char path[14]= "file_msg"; char code='Q';
...
cle = ftok(path, code);
msg_id = msgget (cle, 0666 | IPC_CREAT);
...
msg.type = 1;
for ( ; ; ) {
    printf ( "Entrer le texte a emettre \n");
    scanf("%s",msg.texte);
    msgsnd(msg_id , &msg , strlen( msg.texte ) , 0);
    ...
}
...
```

Les Sémaphores



Problème

Compte Bancaire : A



Exécutions séquentielles:

Crediter(X); Debiter(Y);

Debiter(Y); Crediter(X);

⇒

A + X - Y

⇒

A - Y + X

} Corrects

Exécution : 1. 2. 4. 5. 6. 3. Résultat = A + X

Exécution : 4. 1. 2. 3. 5. 6. Résultat = A - Y

Les sémaphores

Ressource partagée : R

- pour gérer les accès concurrentiels à la ressource R, on lui associe un sémaphore
- un sémaphore (Edsger Dijkstra en 1965) c'est :
 - un compteur,
 - une file de processus en attente.
- le compteur n'est manipulé que par :
 - `init()`,
 - `P()` et `V()`.

Réserver la ressource

```
P() {  
    si ( compteur > 0 ) {  
        compteur = compteur - 1  
    } sinon {  
        endormir le processus  
    }  
}
```

Libérer la ressource

```
V() {  
    compteur = compteur + 1  
    si (file non vide) {  
        réveillez processus  
    }  
}
```

La solution

Compte Bancaire : A ← sémaphore avec compteur = 1

```
Crediter (X) {
```

```
  P ()
```

```
  tmp ← A
```

```
  tmp ← tmp + X
```

```
  A ← tmp
```

```
  V ()
```

```
}
```

```
P () {  
  si ( compteur > 0 ) {  
    compteur = compteur - 1  
  } sinon {  
    endormir le processus  
  }  
}
```

```
Debiter (Y) {
```

```
  P ()
```

```
  tmp ← A
```

```
  tmp ← tmp - Y
```

```
  A ← tmp
```

```
  V ()
```

```
}
```

Problème repoussé mais inchangé

Résolution du problème

- Atomicité des primitives P() et V()
- P() et V() s'exécutent en totalité sans pouvoir être interrompues, ou pas du tout

Généralisation

Si compteur sémaphore initialement = 1

- sémaphore binaire = mutex
- exclusion mutuelle

Si compteur sémaphore initialement = N

- sémaphore de synchronisation
- gestion d'exemplaires d'une ressource, par exemple

Généralisation :

- sémaphore sem
 - de compteur sem.compteur et
 - de file sem.file

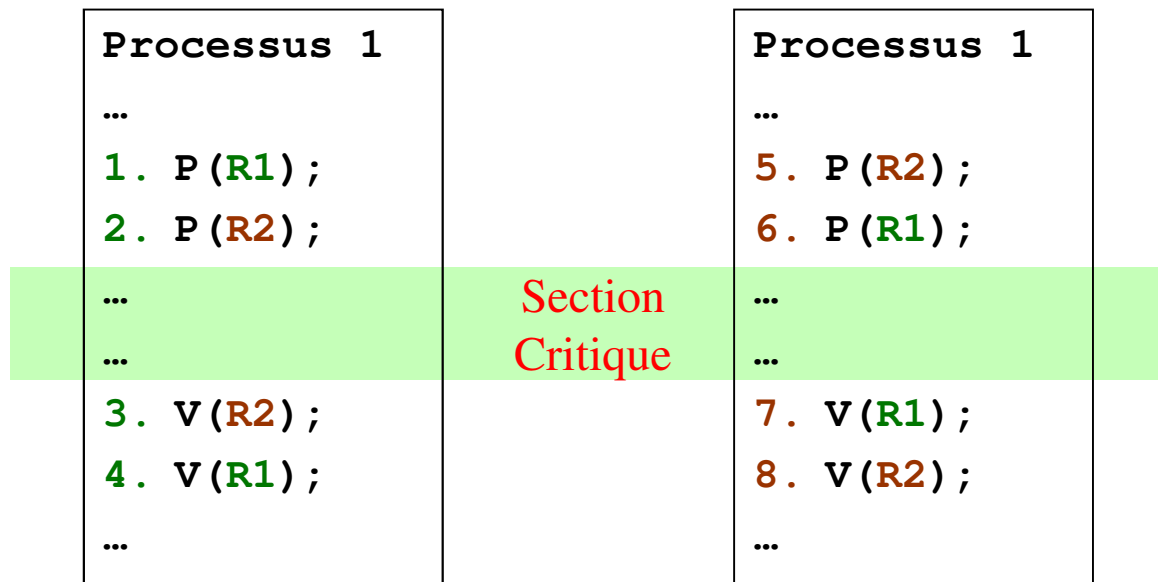
```
P(sem, X) {  
  si ( sem.compteur >= X ) {  
    sem.compteur = sem.compteur - X  
  } sinon {  
    endormir le processus  
  }  
}
```

```
V(sem, Y) {  
  sem.compteur = sem.compteur + Y  
  si (sem.file non vide ) {  
    réveillez processus  
  }  
}
```


Problème d'interblocage

Supposons que 2 processus, pour réaliser leur tâche, nécessitent l'accès exclusif à 2 ressources R1 et R2.

Si l'allocation des 2 ressources est inversée chez les 2 processus :



Scénario : 1. 5. 2. 6. \Rightarrow Interblocage

Solution : cf implémentation



Caractéristiques des Ensembles de Sémaphores

- Mécanisme de synchronisation
 - accès concurrents à une ressource partagée
 - solution au problème de l'exclusion mutuelle
- Un sémaphore
 - un compteur
 - une file d'attente
- Acquisition simultanée d'exemplaires multiples de plusieurs ressources différentes
- Identifiés par des entiers

Création d'un Ensemble de Sémaphores

- Création d'un nouvel ensemble de sémaphores ou recherche de l'identifiant d'un ensemble de sémaphores

```
#include<sys/ipc.h>
```

```
#include<sys/sem.h>
```

```
int sem_id = semget(key_t cle, int nsems, int flags);
```

- retourne un entier positif (identifiant de l'ensemble des sémaphores dans la table) en cas de succès et -1 sinon.
- création si

```
cle = IPC_PRIVATE
```

```
IPC_CREAT → flags
```

```
IPC_CREAT | IPC_EXCL → flags
```
- Création d'un *ensemble* de sémaphores qui auront tous les mêmes droits

Structures Associées

- Ensemble de sémaphores

```
struct semid_ds {
    struct ipc_perm  sem_perm;    /* operation permission struct */
    struct sem      *sem_base;    /* ptr to first semaphore in set */
    ushort         sem_nsems;     /* # of semaphores in set */
    time_t         sem_otime;     /* last semop time */
    time_t         sem_ctime;     /* last change time */
};
```

- Sémaphore individuel

```
struct sem {
    ushort         semval;        /* semaphore text map address */
    short          sempid;        /* pid of last operation */
    ushort         semncnt;       /* # awaiting semval > cval */
    ushort         semzcnt;       /* # awaiting semval = 0 */
};
```

Initialisations Associées à une Création

- Initialisations lors de la création d'une nouvelle entrée

- `sem_perm.cuid` et `sem_perm.uid` ← uid effectif du processus appelant
- `sem_perm.cgid` et `sem_perm.gid` ← gid effectif du processus appelant
- `sem_perm.mode` ← 9 bits de poids faible de l'entier `flags`
- `sem_nsems` ← `nsems`
- `sem_otime` ← 0
- `sem_ctime` ← heure courante

Opérations sur les Sémaphores

- La primitive `semop ()`

```
#include<sys/ipc.h>
```

```
#include<sys/sem.h>
```

```
int semop(int semid, struct sembuf *sops, unsigned nsops);
```

```
struct sembuf {
```

```
    ushort sem_num;           /* semaphore # */
```

```
    short   sem_op;          /* semaphore operation */
```

```
    shrot   sem_flag;       /* operation flags */
```

```
};
```

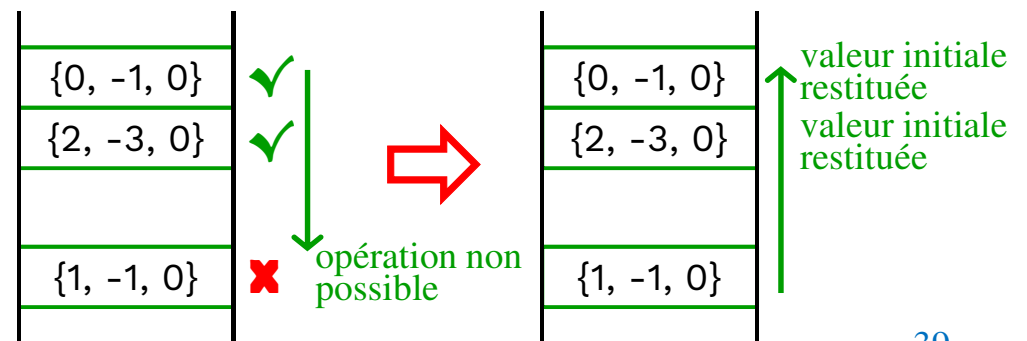
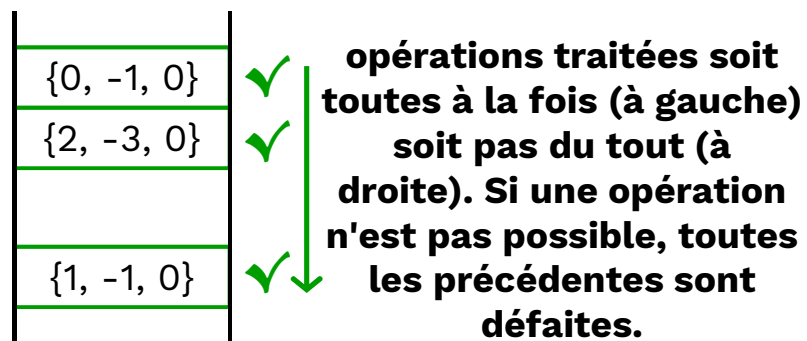
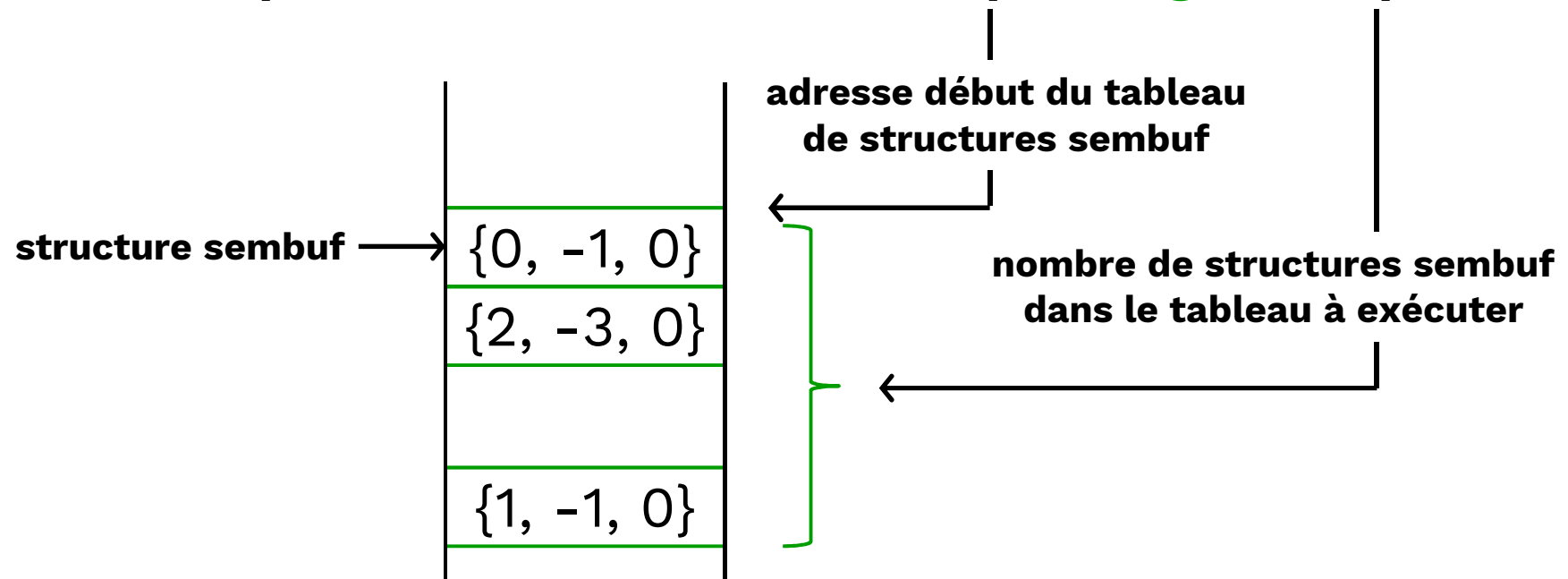
- chaque opération précisée par `sem_op` est exécutée sur le sémaphore correspondant spécifié par `semid` et `sem_num`,
- opérations traitées soit **toutes** à la fois soit pas du tout,
- si un processus est obligé de s'endormir, la valeur initiale des sémaphores (avant l'appel) est restituée,
- retourne 0 en cas de succès et -1 sinon.

Nature des Opérations sur les Sémaphores

sem_op < 0	semval ≥ sem_op	semval := semval - sem_op <u>sem_flg & SEM_UNDO est "vrai"</u> semadj := semadj + sem_op
	semval < sem_op	<u>sem_flg & IPC_NOWAIT est "faux"</u> semzcnt := semzcnt + 1 état (process) = suspendu <u>sem_flg & IPC_NOWAIT est "vrai"</u> Retour immédiat
sem_op > 0	semval := semval + sem_op <u>sem_flg & SEM_UNDO est "vrai"</u> semadj := semadj - sem_op	
sem_op = 0	semval = 0	Retour immédiat
	semval ≠ 0	<u>sem_flg & IPC_NOWAIT est "faux"</u> semzcnt := semzcnt + 1 état (process) = suspendu <u>sem_flg & IPC_NOWAIT est "vrai"</u> Retour immédiat

Opérations sur les Sémaphores

int semop(int semid, struct sembuf *sops, unsigned nsops);



Structure undo

- La structure `sem_undo`

```
struct sem_undo {
    struct sem_undo *un_np;      /* ptr to next active undo structure */
    short un_cnt;               /* # of active entries */
    struct undo {
        short un_aoe;          /* adjust on exit values */
        short un_num;          /* semaphore # */
        int un_id;             /* semid */
    } un_ent[1];               /* (semume) undo entries (one minimum) */
};
```

Opérations de Contrôle sur les Sémaphores

- Les opérations de contrôle avec la primitive `semctl()`

```
#include<sys/ipc.h>
```

```
#include<sys/sem.h>
```

```
int semctl(int semid, int semnum, int cmd, union semun arg);
```

```
union semun {  
    int    val;  
    struct semid_ds *buf;  
    u_short *array;  
};
```

cmd →

GETVAL

SETVAL

GETPID

GETNCNT

GETZCNT

}
Sémaphore
(semid, semnum)

GETALL

SETALL

}
Ensemble
de sémaphores

IPC_STAT

IPC_SET

IPC_RMID

}
Ensemble
de sémaphores

Exemple

```
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/sem.h>

#define SEM_EXCL_MUT 0
#define NB_SEM 1
char sem_path[14] = "ens_sem"; char sem_code = 'S';
int FLAGS = 0666 | IPC_CREAT; key_t sem_cle; int sem_id;
struct sembuf operation;

main ( ) {
sem_cle = ftok(sem_path, sem_code);
sem_id = semget (sem_cle , NB_SEM, FLAGS );
semctl(sem_id, SEM_EXCL_MUT, SETVAL, 1);
...
    P (SEM_EXCL_MUT);
    /* Section Critique */
    V (SEM_EXCL_MUT);
...

```

Exemple (suite)

```
void P (sem)
  int  sem; {
  operation.sem_num = sem;
  operation.sem_op = -1;
  operation.sem_flg = SEM_UNDO;
  semop (sem_id, &operation, 1);
};
```

```
/* Primitive P () sur sémaphores */
/* Identifiant du sémaphore */
/* Identification du sémaphore impliqué */
/* Définition de l'opération à réaliser */
/* Positionnement du bit SEM_UNDO */
/* Exécution de l'opération définie */
```

```
void V(sem)
  int  sem; {
  operation.sem_num = sem;
  operation.sem_op = 1;
  operation.sem_flg = SEM_UNDO;
  semop (sem_id, &operation, 1);
};
```

```
/* Primitive V () sur sémaphores */
```